

INFORMATICA 1
ESERCITAZIONI
Corso di Laurea in Fisica
a.a. 2010/11

Andrea Corradini, Roberta Gori

¹Dipartimento di Informatica

Schemi di programma: ricerca e verifica

- ▶ Molti problemi riguardano la ricerca di elementi in intervalli o la verifica di proprietà.
- ▶ Sviluppiamo **schemi** di programma (dimostrabilmente corretti) che realizzano la ricerca e la verifica.
- ▶ La soluzione di problemi concreti consiste poi nella sostituzione di alcuni **parametri** degli schemi con valori specifici dei problemi in esame.
- ▶ Distinguiamo due tipi di ricerca: ricerca **certa** e ricerca **incerta**.
 - ▶ **ricerca certa**: si vuole determinare il minimo elemento di un intervallo $[a,b]$ per il quale vale una certa proprietà \mathcal{P} , sapendo che almeno un elemento dell'intervallo soddisfa \mathcal{P} .
 - ▶ **ricerca incerta**: si vuole determinare, se esiste, il minimo elemento di un intervallo $[a,b]$ per il quale vale una certa proprietà \mathcal{P} .

Ricerca certa

- ▶ Intervallo di ricerca: $[a,b)$
- ▶ Proprietà: $\mathcal{P}(\cdot)$
- ▶ Ipotesi di certezza: $\exists i \in [a,b) . \mathcal{P}(i)$
- ▶ Stato finale:
 $x = \min \{ i \in [a,b) \mid \mathcal{P}(i) \}.$
- ▶ Lo schema generale per risolvere il problema è il seguente:

```
int x;  
x=a;  
while (! $\mathcal{P}(x)$ )  
    x=x+1;
```

- ▶ Nota: l'estremo destro dell'intervallo non serve.
- ▶ Si assume che la proprietà \mathcal{P} sia esprimibile nel linguaggio.

Ricerca certa: esempio 1

- ▶ Calcolare la radice intera di un numero naturale.
- ▶ Si può esprimere come problema di ricerca certa:
$$\lfloor \sqrt{N} \rfloor = \min \{ x \in [0, N+1) \mid x^2 \leq N < (x+1)^2 \}$$
- ▶ Dunque l'estremo sinistro dell'intervallo di ricerca, **a** nello schema, in questo caso è **0**, mentre l'estremo destro, **b** nello schema, è **N**.
- ▶ Infine la proprietà $\mathcal{P}(x)$ dello schema è $N < (x+1)^2$

```
int x;  
x=0;  
while ((x+1)*(x+1) <= N)  
    x=x+1;
```

Ricerca certa: esempio 2

- ▶ Determinare la posizione della prima occorrenza di un dato elemento in un array, sapendo che tale elemento vi occorre almeno una volta.
- ▶ Indichiamo con `vet` l'array e con `DIM` la sua dimensione
- ▶ Vogliamo determinare:
$$x = \min\{i \in [0, DIM) \mid \text{vet}[i] = \text{el}\}$$
- ▶ Possiamo istanziare lo schema come segue:

```
int x;  
x=0;  
while (vet[x] !=el)  
    x=x+1;
```

Ricerca Incerta

- ▶ Si vuole determinare, **se esiste**, il minimo elemento di un intervallo $[a,b)$ per il quale vale una certa proprietà \mathcal{P} .
- ▶ Perché lo schema di ricerca certa non va bene?

```
x=a;  
while (!P(x))  
    x=x+1;
```
- ▶ Se l'elemento non c'è si vanno ad esaminare valori di x che sono al di fuori dell'intervallo di ricerca e per i quali la proprietà \mathcal{P} potrebbe addirittura non essere definita (errore a tempo di esecuzione).

Esempio: Nel caso della ricerca **incerta** di un elemento in un array di dimensione DIM si andrebbero ad esaminare elementi del tipo $vet[x]$ con $x \geq DIM$.

- ▶ Abbiamo bisogno di modificare lo schema in modo che l'analisi degli elementi avvenga solo all'interno dell'intervallo di ricerca e che la ricerca venga interrotta una volta esaurito l'intervallo (e non individuato alcun elemento).

Ricerca incerta

- ▶ Intervallo di ricerca: $[a,b)$
- ▶ Proprietà: $\mathcal{P}(\cdot)$
- ▶ Stato finale: $x = \min\{i \in [a,b) \mid \mathcal{P}(i)\} \text{ min } b$
 \implies dobbiamo stabilire quale valore calcolare se **nessun** elemento dell'intervallo soddisfa \mathcal{P} : una buona scelta è il valore **b**, che sicuramente **non** fa parte dell'intervallo.

Ricerca incerta

- ▶ Utilizziamo una variabile booleana `trovato` che fa da **sentinella**
 - ⇒ impone l'uscita dal ciclo non appena si individua un elemento che soddisfa la proprietà
- ▶ in congiunzione con la sentinella, la guardia del ciclo assicura che l'intervallo di ricerca non sia esaurito

```
int trovato = FALSE; /* inizialmente false */
int x=a;
while (!trovato && x<b)
    if (P(x))
        trovato = TRUE; /*x soddisfa P */
    else
        x=x+1;
```

- ▶ Si suppone che le costanti `TRUE` e `FALSE` siano state definite opportunamente, ad esempio mediante le direttive

```
#define FALSE 0
#define TRUE 1
```

All'uscita dal ciclo abbiamo due possibilità:

1. $\text{trovato} \wedge x \in [a,b) \wedge x = \min\{i \in [a,b) \mid \mathcal{P}(i)\}$

- ▶ x è l'indice cercato
- ▶ il valore di verità di trovato è **TRUE**

2. $\neg \text{trovato} \wedge x=b \wedge \forall i \in [a,b). \neg \mathcal{P}(i)$

- ▶ nessun elemento nell'intervallo di ricerca soddisfa \mathcal{P}
- ▶ il valore di x è b (fuori dell'intervallo)
- ▶ il valore di verità di trovato è **FALSE**

Ricerca incerta: esempio

- ▶ Determinare la prima occorrenza di un elemento in un array.
- ▶ È un problema di ricerca incerta:
 $\min \{x \in [0, DIM) \mid \text{vet}[x] = \text{el}\}$ *min DIM*

```
int trovato = FALSE;
int x=0;
while (!trovato && x<DIM)
    if (vet[x]==el)
        trovato = TRUE;
    else
        x=x+1;
```

- ▶ Vi sono situazioni in cui la proprietà \mathcal{P} della ricerca (certa o incerta) non è direttamente esprimibile nel linguaggio.

Esempio: Determinare (se c'è) la posizione del primo elemento di un array di interi che è uguale alla somma degli elementi che lo precedono.
- ▶ Si tratta di un problema di ricerca incerta in cui
 1. l'intervallo $[a,b]$ è $[0, \text{DIM}]$
 2. la proprietà $\mathcal{P}(x)$ è

$$\text{vet}[x] = \sum_{j=0}^{x-1} \text{vet}[j]$$

```

int trovato = FALSE;
int x=0;
while (!trovato && x<DIM)
    if (vet[x]== $\sum_{j=0}^{x-1}$  vet[j])
        trovato = TRUE;
    else
        x=x+1;
  
```

- ▶ In questi casi si utilizza la seguente tecnica:
 1. si rimpiazzano le espressioni **critiche** con variabili
 2. si impone l'uguaglianza tra le variabili così introdotte e le corrispondenti espressioni "critiche", aggiungendo quanto necessario al corpo del ciclo per mantenere vere tali uguaglianze
- ▶ Nell'esempio:

```
int trovato = FALSE;
int x=0;
int sommaPrecedenti = 0;
while (!trovato && x<DIM)
  if (vet[x]==sommaPrecedenti)
    trovato = TRUE;
  else
    { sommaPrecedenti = sommaPrecedenti + vet[x];
      x=x+1;          }
```

Verifica di una proprietà

- ▶ Vogliamo verificare che tutti gli elementi di un intervallo soddisfano una certa proprietà \mathcal{P} .
 1. Facciamo una ricerca **incerta** del minimo elemento dell'intervallo per il quale **non** vale la proprietà \mathcal{P}
 2. Se non troviamo tale minimo, la verifica ha esito positivo, altrimenti ha esito negativo.
- ▶ Lo schema generale per risolvere questo problema.

```
int trovato = FALSE;
int x=a;
while (!trovato && x<b)
    if (! $\mathcal{P}(x)$ )
        trovato = TRUE;
    else
        x=x+1;
if (trovato)
    /* esito negativo */
else
    /* esito positivo */
```

Esempio: Sono dispari tutti gli elementi di un array? Cerchiamo il primo elemento pari!

```
{
  int trovato=FALSE;
  int i=0;
  while (!trovato && i<dim)
    if (vet[i] % 2 == 0)
      trovato=TRUE;
    else
      i=i+1;

  if (!trovato)
    printf("Gli elementi sono tutti dispari");
  else
    printf("Gli elementi non sono tutti dispari");
}
```